

ELITE ROBOTS 码垛机器人

协作码垛机器人

降低人工运输的成本

- 主要作用是降低人工运输的成本，方便货物的抓取、搬运和摆放。我们经常在大型快递站、工厂等工业场景中发现。

更加高效、快速和准确

- 近年来，随着协作码垛机器人系统变得更加高效、快速和准确，协作码垛机器人已经在许多企业中得到应用。

在产线的后道工序，由人工进行码垛装箱往往会给工人们带来较为沉重的劳动负荷，还限制了码垛的处理量和质量。艾利特机器人灵活易用、安全稳定的特点让他可以完美完成码垛任务。由艾利特自主开发的码垛助手和码垛工艺包，让部署更为便捷。

- 码垛助手支持可视化排样，可以在短时间内设计出理想中的码垛排样，且有多种排样提供设置选择；
- 码垛助手可直接设置码垛过程中的前置点位和后置点位的偏移以及层高、层数等；
- 通过机器人自带的码垛工艺包只需进行参考点和过度点的示教以及用户坐标系的选择；
- 码垛相关参数设置完成后可以直接生成程序进行码垛工艺，非常快速便捷

码垛功能



应用广泛

广泛应用于食品、医药、3C、日化、电商、汽车等行业和应用领域



简易编程

可视化编程简单高效，无需精通编程语言即可轻松操纵机器人，半小时可掌握编程方法，1小时可完成简易编程。



部署灵活

集成设计、轻便灵活、占地面积小；工站部署新任务设置简单高效。



柔性生产

多种功能场景的快速切换，可采用人机协作、双机协作、多机协作等实现柔性化生产。



安全稳定

工业级算法感知力或者配备专业的力觉传感器，具有安全可靠的特性



经济实用

投入成本低，运营成本低，平均6-10个月收回成本。



特点

- ☑ 简化流程，提高效率，实现码垛工艺参数的快速配置调用
- ☑ 支持可视化排样，尤其异形码垛设置比传统方法更快更方便
- ☑ 面向操作人员的友好操作界面，快速上手
- ☑ 需要示教的点位少，减少调试工作量和时间



码垛一体机

EC612协作臂：工作半径1340mm；最大负载12kg

内置升降柱，行程500~1200mm；最大码垛高度：2200mm

操作窗口：12.1寸触摸屏、急停按钮、指示灯

通讯窗口：2个USB接口、1个网口、DVI接头

电动元件控制柜

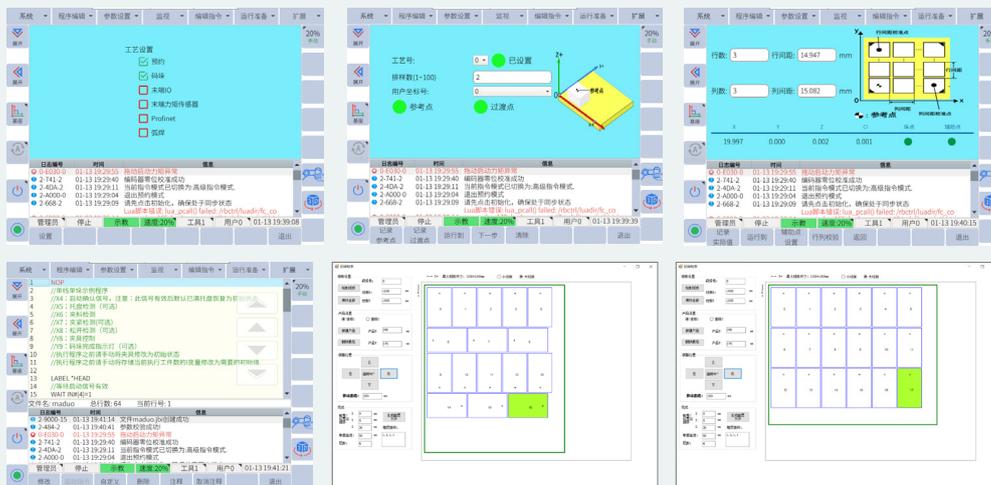
7 pcs/min
最快码垛速度

末端吸具（选配）

对接线体（选配、定制）

气动元件控制柜

栈板到位检测传感器



码垛配置的简单流程

01. 在码垛助手中进行码垛的一些参数配置以及排样配置
02. 生成配置文件导入机器人
03. 在机器人码垛工艺包中进行点位示教和方向选择
04. 生成码垛程序，可直接运行码垛工艺